

RS232C・RS422マルチプレクサ

DMX214シリーズ  
DMX218シリーズ

ユーザーズマニュアル

WP-01-161110

第1版 平成28年11月



データリンク株式会社



## 安全にお使いいただくために必ずお読みください

---

### 火災の原因になります

正しい電源電圧でお使いください。

湿気や埃、油煙、湯気が多い所には置かないでください。

暖房器具の近くや直射日光があたる場所など、高温の場所で使用したり放置しないでください。

たこ足コンセントや配線器具の定格を超える使い方はしないでください。

電源ケーブルに加工や熱を加えたり、重いものを載せるなどで傷をつけないでください。

内部に異物を入れないでください。(水厳禁)

本体及び付属品を改造しないでください。

排気口のある機種は、排気口を塞いで使用しないでください。

### 感電や怪我の原因になります

正しい電源電圧でお使いください。

電源ケーブルに加工や熱を加えたり、重いものを載せるなどで傷をつけないでください。

内部に異物を入れないでください。

本体及び付属品を改造しないでください。

濡れた手でコンセントにさわらないでください。

雷発生時は、本製品に触れたり周辺機器の接続をしたりしないでください。

設置、移動の時は電源プラグを抜き、周辺機器の接続を切り離してください。

### 故障やエラーの原因になります

本体及び付属品を改造しないでください。

排気口のある機種は、排気口を塞いで使用しないでください。

万一、発熱を感じたり、煙が出ていたり、変なにおいがするなどの異常を確認した場合は、ただちに電源を外し使用を中止してお買いあげの販売店にご連絡下さい。

---

本書の一部または、全部を無断で複製、複写、転載、改変することは法律で禁じられています。

本書の内容および製品の仕様、意匠等については、改良のために予告なく変更することがあります。

本書の内容については、万全を記して作成いたしました。万一ご不審な点や誤り、記載漏れなどお気付きの点がございましたら、ご連絡下さいますようお願い致します。

本書に記載されている各種名称、会社名、商品名などは一般に各社の商標または登録商標です。

<b>目次</b>	
<b>序章</b>	<b>はじめに</b> ..... 1
序 - 1	梱包内容の確認 ..... 1
序 - 2	本機の特徴 ..... 2
<b>第1章</b>	<b>物理的仕様</b> ..... 3
1 - 1	形状、使用環境、消費電流 ..... 3
1 - 2	リアパネル ..... 3
<b>第2章</b>	<b>動作仕様</b> ..... 4
2 - 1	機器の接続 ..... 4
2 - 2	切り換え方法 ..... 4
2 - 3	同報通信 ..... 5
2 - 4	電源 ON 時の動作 ..... 5
2 - 5	フロー制御 ..... 5
2 - 6	プログラムモード ..... 6
2-6-1	通信条件の設定方法 ..... 8
2-6-2	EEPROM への書き込み ..... 10
2-6-3	ESC キー ..... 10
2-6-4	ポーリング機能の詳細説明 ..... 10
<b>その他</b>	..... 12
3 - 1	入力バッファの容量とその動作 ..... 12
3 - 2	拡張命令 ..... 12
3 - 3	TERM WIN ..... 13
3 - 4	USB 接続 ..... 13
3 - 5	サンプルプログラム ..... 14
<b>第4章</b>	<b>トラブルシューティング</b> ..... 15
	<b>保証規定</b> ..... 16



## 序章 はじめに

本マニュアルはデータリンク製RS232C・RS422マルチプレクサDMX214シリーズ、DMX218シリーズについて説明しています。

型式名、スレイブチャンネルのインターフェイス、チャンネル数は以下の通りです。このマニュアルでは、全て【本機】と記します。

型式名	マスタチャンネル	スレイブチャンネル(数)
DMX214F	RS232C	RS232C (4CH)
DMX214RA	RS232C	RS422 (4CH)
DMX218F	RS232C	RS232C (8CH)
DMX218RA	RS232C	RS422 (8CH)

### 序 - 1 梱包内容の確認

【本機】には以下の品目が含まれます。品目数量をご確認下さい。  
不足がある場合は、弊社営業部までご連絡下さい。

【本機】	1台
9ピンRS232Cクロスケーブル	1本
ACケーブル	1本
ユーザーズマニュアル 本誌	1冊

設定に必要な通信ソフト【TERM WIN】は弊社HPよりダウンロードしてください。使い方は、同時にダウンロードされる専用マニュアルをご参照ください。

<http://www.data-link.co.jp/>

.....

---

## 序 - 2 本機の特徴

---

1対4または1対8の調歩同期式マルチプレクサです。

マスタ (チャンネル0)とスレーブ (チャンネル1～4または1～8)間のデータ通信を行います。

マスタとスレーブは個別に通信条件 (通信速度、パリティ、ビット長)を設定できます。

最大の通信速度は115.2KBPSです。

PC (マスタチャンネルに接続)から本機に切り替え命令を送ることにより、接続チャンネルを切り替えます。

マスタとスレーブチャンネルは1024 (512)バイトの受信 (送信)バッファを持ちます。

一斉同報機能を有します。

ポーリング機能を有します。

オプションの [RS232C-USB変換器]である弊社製のDL-U232Aを使用することにより、USBと8チャンネルのRS232Cマルチプレクサとして使用することが可能です。尚、DL-U232Aは擬似COMポートに対応しています。

オプションでDINレールへの取付けが可能です。(取付具は別売。型式: DRA-1)

RoHS指令対応

## 第1章 物理的仕様

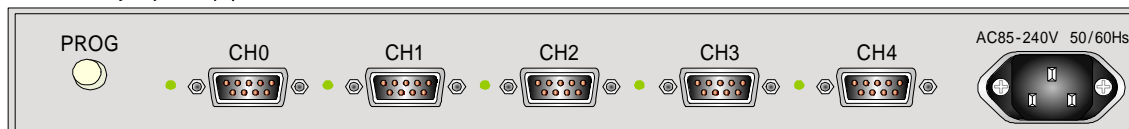
### 1 - 1 形状、使用環境、消費電流

型式	DMX214 シリ ーズ	DMX218 シリ ーズ
形状	W275 * D167 * H33	W275 * D167 * H45
重量	約1.2kg	約1.3kg
消費電力	AC85V ~ AC240V 15W以下	
動作条件	温度: $\pm 0 \sim 50$ 湿度: 30 ~ 80% (但し 結露なきこと)	
保存条件	温度: -30 ~ 80 (但し 結露なきこと)	
筐体材料	板金塗装	

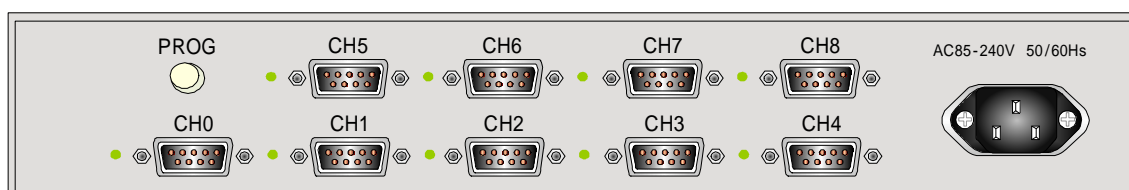
AC125V以上でご使用の場合は、本体プラグを対応する電圧形状のものに交換してください。本機で使われているプラグは、AC125Vまでの対応となっております。

### 1 - 2 リアパネル

#### DMX214 シリ ーズ



#### DMX218 シリ ーズ



CH0はマスタチャンネルを示します。

CH1 ~ 8はスレーブチャンネルを示します。

PROGはプログラムスイッチです。

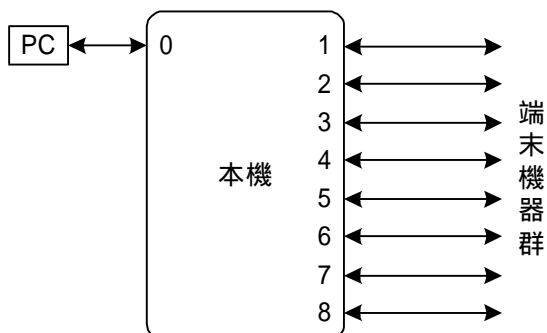
電源スイッチはフロントパネルにあります。

プログラムモードでは、LEDは点灯し続けます。

通常モードでは、通信しているチャンネルのLEDが点滅します。

## 第2章 動作仕様

### 2 - 1 機器の接続



RS232Cピン配置

ピン番号	信号名	方向
1		
2	RXD	
3	TXD	
4	DTR	
5	SG	-
6	DSR	
7	RTS	
8	CTS	
9		

RS422ピン配置

ピン番号	信号名	方向
1	RXD -	
2	RXD +	
3	TXD +	
4	TXD -	
5	GND	-
6	RTS -	
7	RTS +	
8	CTS +	
9	CTS -	

PCと【本機】の接続は、付属のRS232Cクロスケーブルを使用してください。

### 2 - 2 切り換え方法

PCから【本機】にチャンネル切り替え命令を送ります。

例) LINK#3

この結果PCから【本機】へ送ったデータは、チャンネル3に接続されている周辺機器へ、またチャンネル3に接続されている周辺機器から【本機】へ送ったデータは、PCへ送信されます。

但し は  $\square_{CR}$  (0DH)と  $\square_{LF}$  (0AH) の2バイトです。



---

## 2 - 3 同報通信

---

PCから【本機】へ同報命令を送ると、以降PCから【本機】へ送られたデータはすべての機器(1～4or1～8)へ送出されます。また周辺機器から【本機】が受信したデータは、各チャンネルの入力バッファに入ります。

例) LINK#0

---

## 2 - 4 電源ON時の動作

---

通常の立ち上がり

【本機】は内部のEEPROMに書かれている通信パラメータを読み出し、この値に従って【本機】を初期化します。

プログラムモード

リアパネル上のPROGスイッチを押しながら電源を投入するとプログラムモードになります。(詳細は[2-6 プログラムモード]参照)

---

## 2 - 5 フロー制御

---

フロー制御とは、【本機】の入力バッファの残量によってRTS信号をH(入力可)にしたり、L(入力不可)にする制御を言い、この信号に同期してデータの送付を始めて止めたりします。

フロー制御 = E に設定する

【本機】の入力バッファ残が256バイトになると、【本機】はRTS信号 = Lとなり、相手機器はデータを送ることを中止しなければなりません。

【本機】の入力バッファ残が768バイトになると、【本機】はRTS信号 = Hとなり、相手機器がデータを送ることができます。

フロー制御 = D に設定する

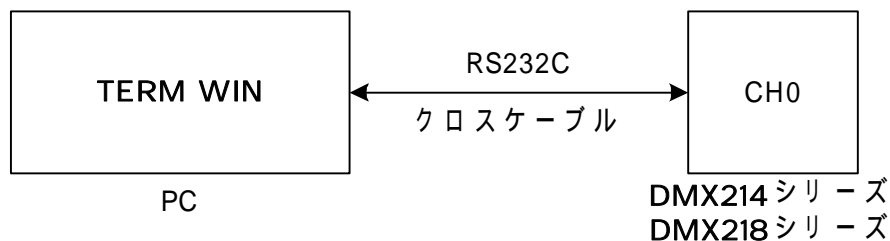
【本機】は相手装置のフロー制御信号の状態(RTS = L)に関わらず、データを送信します。

2 - 6 プログラムモード

---

プログラムモードに入る場合は、予め以下の内容を実行してください。

- 1) PCのシリアルポートと【本機】のマスタチャンネル (CH0) を RS232Cケーブルで接続しておいてください。
- 2) PC上で弊社HPよりダウンロードした通信ソフトの TERM WIN を立ち上げてください。



PROG イッチを ON にしたままプログラムモードに入る場合、【本機】は内部のEEPROMの値に関係無く 9600BPS、8ビット長、2ストップビット、パリティなしの通信条件に初期化され、EEPROMに書き込まれている通信条件をPCへ送信 します。

よって、TERM WIN も同じ通信条件に設定しておかなければなりません。

PROG イッチを ON にしたまま電源を ON すると数秒後にプログラムモードに入り、PC 上に例えば以下に示す内容が表示されます。

```
***PROGRAM MODE***
```

更に、Enter キーを押すと設定値が以下の通り表示されます。  
ここに設定されている値は出荷時の暫定値です。

```
***PROGRAM MODE***
DMX218 Ver1.06 10/06/11

MASTER CHANNEL
B=115200      BPS[600/1200/2400/4800/9600/14400/19200/
              28800/38400/57600/76800/115200]
P=N          PARITY[N/E/O]
D=8          DATA[7/8]
S=1          STOP[1/2]
R=D          RTS[D/E]
PWON=0      POWER ON CHANNEL[0-8]
POL=D       POLLING MODE[D/E/F/G]
H=E         HEADER[D/E]
DEL=D       DELIMITER[D/E]
HT=2.55     HOLD TIME[0.01-2.55 Sec]
SW=LINK#    SWITCH COMMAND[1-8 Byte]

SLAVE CHANNEL
BPS      STOP  DATA  PARITY  RTS
1B=115200 1S=1  1D=8  1P=N   1R=D
2B=115200 2S=1  2D=8  2P=N   2R=D
3B=115200 3S=1  3D=8  3P=N   3R=D
4B=115200 4S=1  4D=8  4P=N   4R=D
5B=115200 5S=1  5D=8  5P=N   5R=D
6B=115200 6S=1  6D=8  6P=N   6R=D
7B=115200 7S=1  7D=8  7P=N   7R=D
8B=115200 8S=1  8D=8  8P=N   8R=D
```

DMX218 シリーズは、ファームウェアが共通なので、スレーブチャンネルの 1～8 の通信条件が表示されます。DMX214 シリーズについては、1～4 が有効です。

2-6-1 通信条件設定の方法

---

TERM WIN 上で以下の例の通りキーボードから入力します。

設定例はマスタチャンネルに関する表示 (画面右側) を参照してください。

設定内容を確認めたい時は、任意に  $\boxed{C_R}$  (Enterキー) を入力します。

例 1) マスタチャンネルの通信速度を 9600 に設定する  
B=9600

例 2) スレーブ 1 の通信チャンネルを 1200 に設定する  
1B=1200

例 3) マスタチャンネルのキャラクタ長を 7 ビットに設定する  
D=7

例 4) スレーブ 2 の通信チャンネルのキャラクタ長を 8 ビットに設定する  
2D=8

例 5) マスタチャンネルのストップビットを設定する  
S=1 (1STOP)  
S=2 (2STOP)

例 6) マスタチャンネルの RTS 制御を設定する  
R=E (有効にする)  
R=D (無効にする)

例 7) スレーブチャンネル 3 の RTS 制御を設定する  
3R=E (有効にする)  
3R=D (無効にする)

例 8) 電源投入時の接続チャンネルを 8 に指定する  
PWON=8

- .....
- 例9) ポーリング機能を設定する  
ポーリングとは、[本機]がスレーブチャンネルを自動スキャンし、データを検出するとこのデータをPC(マスタ)へ送る機能を言います。  
PC側の負担が少なくなります。  
D, E, F, Gの4つの動作を指定することができます。  
詳細の説明を、2-6-4に示します。
- 例10) ポーリング時に文字列の先頭にヘッダをつける  
H=E (あり)  
H=D (なし)  
ヘッダ付きを設定すると、例えばスレーブ4からのデータ列の前に4:が付加されます。
- 例11) ポーリング時に文字列の最後にデリミタ ( $\boxed{C_R}$ と  $\boxed{L_F}$ )を付加する機能を設定する  
DEL=E (あり)  
DEL=D (なし)  
デリミタ付きを設定すると、例えばスレーブ5からのデータ列の最後に  $\boxed{C_R}\boxed{L_F}$  が付加されます。
- 例12) ポーリング時にチャンネルを保持する時間を設定する  
この時間を越えてデータが受信されないと、自動的にスキャンを再開します。  
(0.01 ~ 2.55秒) HT=0.12など  
次のチャンネルにデータが無い場合は、この時間に関係なく続けてスキャン動作を行ないます。
- 例13) 切り替え命令を設定する  
標準はLINK#であり、この文字列をSWITCHに変更する場合は以下となります。  
SW=SWITCH

2-6-2 EEPROM への書き込み

---

入力例) W

この結果、[2-6-1 通信条件設定の方法]で入力した値をEEPROMへ書き込み、プログラムモードを抜けます。

2-6-3 ESC キー

---

この結果、EEPROMへ書き込みを行わずにプログラムモードを終了します。

2-6-4 ポーリング機能の詳細説明

---

POL=D

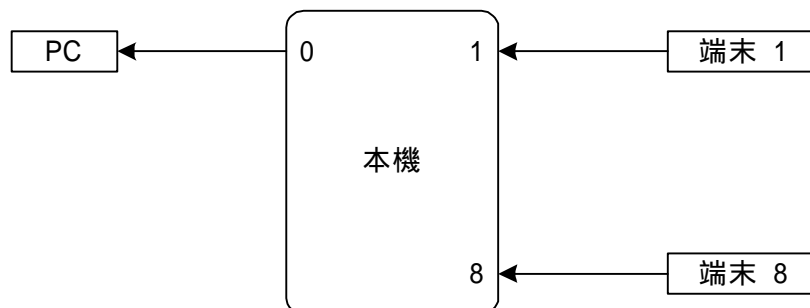
ポーリングしません。

POL=E

【本機】はスレーブチャンネル1～4(1～8)をスキャンしデータを検出すると、このデータをチャンネル0(マスタ)へ送出します。

この場合、マスタから【本機】に送られたデータは無視されます。

矢印はデータの方角を示します。

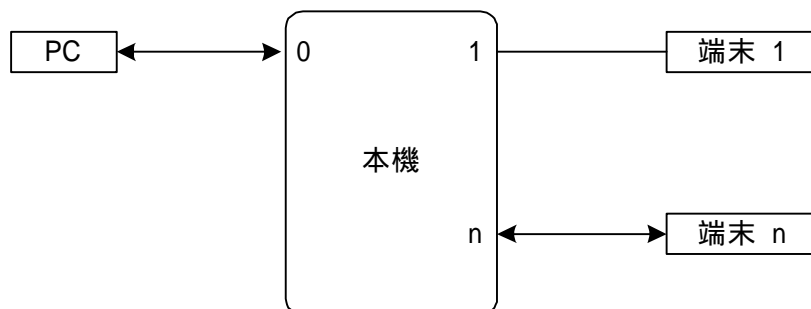


## POL=F

【本機】はスレーブチャンネル1～4(1～8)をスキャンしデータを検出すると、このデータをチャンネル0(マスタ)へ送ります。

このチャンネル接続が保持されている間に、マスタが【本機】に送ったデータは、このチャンネルへ送られます。

すなわち、端末機器が【本機】に送出するデータがトリガになり、マスタと端末機器間の双方向通信が行われます。



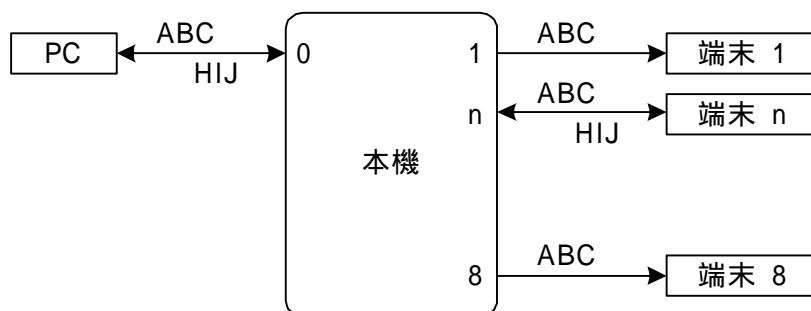
## POL=G

PCが端末に一齐同報でデータを送り、【本機】が端末からの応答を読み出す動作を指定します。

マスタが【本機】へ送ったデータはすべてのスレーブチャンネルへ同報送信されます。

【本機】はスレーブチャンネル1～4(1～8)をスキャンし受信データを検出すると、このデータをチャンネル0(マスタ)へ送ります。

図では、PCが【本機】に送ったデータは、すべての端末へ送出され、また端末nからのデータを検出した【本機】はこのデータをPCへ送信しています。



---

## 第3章 その他

### 3 - 1 入力バッファの容量とその動作

---

【本機】のマスタ、スレイブ各チャンネルは 1024 バイトの入力バッファを持ちます。

入力バッファは FIFO のバッファ構造を持ちます。最初に書かれたデータが最初に出力されます。フローを無視してバッファ容量以上のデータが書き込まれた場合、最初に書き込まれたデータが削除されます。(後データ優先)

### 3 - 2 拡張命令

---

切換命令 + 拡張命令で次の動作を行います。

BUFFER の中身を全てクリアする  
LINK#0C

初期状態 (電源投入と同じ) になる  
LINK#0!

プログラムモードへ入る  
LINK#0P

この場合のマスタチャンネルの通信条件は EEPROM に書かれている内容の通りに設定されます。

ポーリングモードに入る  
LINK#1P

この結果チャンネル 1 から 8 の方向に自動スキャンが開始されます。

ポーリングモードを中止する  
LINK#1S



---

### 3 - 3 TERM WIN

---

この付属ソフトの内容は以下の通りです。

キーから入力した文字を RS232C ポートから出力します

RS232C から入力した文字をディスプレイ上に表示します。

このソフトの使用で、容易に【本機】の初期設定を行なうことが可能です。  
伝送速度などの通信条件をキーボードから設定することが可能です。

使い方等詳細は、弊社 HP よりダウンロードした TERM WIN ユーザーズマニュアルをご参照ください。

---

### 3 - 4 USB 接続

---

オプションの USB-RS232C 変換器である DL-U232A を使用することにより PC 側のインターフェイスを USB とすることが可能です。

DL-U232A は擬似 COM ポートに対応しています。ユーザは USB ドライバを作製する必要はなく、簡単に通信インターフェイスのソフトを開発することができます。

.....

### 3 - 5 サンプルプログラム

---

次のプログラムは【本機】を使用する基本的なシリアル通信の例を示します。

```
Private Sub Form_Load ()
' 入力文字列用バッファ
Dim Instring As String
' COM1を使用します
MSComm1.ComPort = 1
' 9600bps、パリティなし、キャラクタサイズ8、ストップ1
MSComm1.Settings = " 9600,n,8,1"
' inputプロパティ使用時にバッファ全体を読み取るようにします
MSComm1.InputLen = 0
' ポートを開きます
MSComm1.PortOpen = True
' 【本機】に切り替え命令を送信します
MSComm1.Output = " LINK#2" + chr$(13) + chr$(10)
' データを受信します
Do
DoEvents
Loop Until MSComm1.InBufferCount >= 2
' シリアルポートで2文字の応答を読み込みます
Instring = MSComm1.Input
' シリアルポートを閉じます
MSComm1.PortOpen = False
End Sub
```

## 第4章 トラブルシューティング

- Q1 マスタから送った文字がスレーブに出てこない  
例えばチャンネル2へ文字列Aを、次にチャンネル3へ文字列Bを送った場合を想定します。  
チャンネル2に接続されている機器がフロー制御有効に設定されかつ何時までも解除しない場合は、文字列Aは【本機】内の入力バッファへつままったままの状態になります。その結果チャンネル3のデータも送出されません。
- Q2 マスタからスレーブへ送ったCRCが出てこない場合がある  
CRCとはテキスト末に付加されるチェックサムです。このCRCに文字のL(切り換え命令の先頭)が混ざると、【本機】はこの文字が切り換え命令なのかデータなのか判別できません。  
このような場合、PCの応用ソフトはCRCの後にダミーの切り換え命令を入れて強制的にこの文字を吐き出す作りこみが必要です。
- Q3 プログラムモードに入れない  
1) PCと【本機】が正しくクロスケーブルで接続されていますか？  
2) PROGスイッチを押しながら電源を入れていますか？  
(2～3秒間押している必要があります。)
- Q4 スレーブからのデータが消える  
【本機】はチャンネル毎に1024バイトの入力バッファを持っています。  
フロー制御を設定しないで、これを超えるデータが入力すると、このデータは壊れます。
- Q5 スレーブへ送るデータが消える  
各チャンネルに512バイトの出力バッファがあります。  
例えば、マスタチャンネルの通信速度が115.2Kbpsで、スレーブチャンネルが9600bpsに設定されていた時、この出力バッファ容量を超えるデータが入る可能性があり、この場合に上書きが起こります。

## 保証規定

- 1 当社製品は、当社規定の社内評価を経て出荷されておりますが、保証期間内に万一故障した場合、無償にて修理させていただきます。お買い求めいただいた製品は、受領後直ちに梱包を開け、検収をお願い致します。  
当製品の保証期間は、当社発送日より5カ年です。  
保証期間は、製品貼付のシリアルナンバーで管理しています。  
保証書はございません。  
なお、本製品のハードウェア部分の修理に限らせていただきます。
- 2 万一当社製品にRoHS指令基準値を超える六物質(鉛、水銀、カドムウム、六価クロム、PBB、PBDE)が含まれていた場合は、購入後1年以内に限り製品の交換もしくは、部品に含有していた場合はその部品のみでの交換(修理)となります。  
保証の総額は製品価格が限度となります。
- 3 本製品の故障、またはその使用によって生じた直接、間接の障害について、当社はその責任を負わないものとします。
- 4 次のような場合には、保証期間内でも有償修理になります。
  - (1) お買い上げ後の輸送、移動時の落下、衝撃等で生じた故障および損傷。
  - (2) ご使用上の誤り、あるいは改造、修理による故障および損傷。
  - (3) 火災、地震、落雷等の災害、あるいは異常電圧などの外部要因に起因する故障および損傷。
  - (4) 当社製品に接続する当社以外の機器に起因する故障および損傷。
- 5 無償保証期間経過後は有償にて修理させていただきます。補修用部品の保有期間は原則製造終了後5年間です。  
なお、この期間内であっても、補修部品の在庫切れ、部品メーカーの製造中止などにより修理できない場合があります。
- 6 次のような場合有償でも修理出来ない時があります。PCB基板全損、IC全損など、故障状態により修理価格が新品価格を上回る場合。
- 7 製品故障の場合、出張修理は致しておりません。当社あるいは販売店への持ち込み修理となります。
- 8 上記保証内容は、日本国内においてのみ有効です。

### ユーザサポートのご案内

DMX214,DMX218シリーズに関するご質問、ご相談は、ユーザサポート課までお問い合わせ下さい。

データリンク株式会社 ユーザサポート課

TEL04-2924-3841(代) FAX04-2924-3791 E-mail: support@data-link.co.jp

受付時間 月曜～金曜(祝祭日は除く)

AM9:00～PM12:00 PM1:00～PM5:00

DMX214,DMX218シリーズ 取り扱い説明書 2016年11月 第1版

製造、発売元 データリンク株式会社

〒359-1118 埼玉県所沢市けやき台2-32-5

TEL04-2924-3841(代) FAX04-2924-3791